



# WINBOT™ X

Instrukcja obsługi

Gratulujemy zakupu robota sprzątającego ECOVACS ROBOTICS WINBOT! Mamy nadzieję, że przez długie lata będziesz czerpał satysfakcję z jego użytkowania. Liczymy, że twój nowy robot pomoże ci utrzymać dom w czystości oraz pozwoli przeznaczyć cenny czas na inne zajęcia.

Żyj inteligentnie. Ciesz się życiem.

W razie problemów, które nie zostały opisane w niniejszej instrukcji, skontaktuj się z centrum obsługi klienta, by technik mógł pomóc ci je rozwiązać i odpowiedział na twoje pytania.

Więcej informacji znajdziesz na oficjalnej stronie internetowej ECOVACS ROBOTICS: [www.ecovacs.com](http://www.ecovacs.com)

Producent zastrzega sobie prawo do zmian technologicznych i/lub konstrukcyjnych w celu nieustannego ulepszania produktu.

**Dziękujemy za wybór urządzenia WINBOT!**

## Ważne wskazówki dotyczące bezpieczeństwa

### WAŻNE WSKAZÓWKI DOTYCZĄCE BEZPIECZEŃSTWA

Podczas korzystania z urządzenia elektrycznego należy zawsze przestrzegać podstawowych zasad ostrożności, w tym:

#### **PRZED UŻYCIEM TEGO URZĄDZENIA PRZECZYTAJ WSZYSTKIE INSTRUKCJE ZACHOWAJ TE INSTRUKCJE**

1. Z opisywanego urządzenia mogą korzystać osoby o obniżonej sprawności fizycznej, sensorycznej, umysłowej lub bez odpowiedniej wiedzy i doświadczenia, jeżeli zostały poddane nadzorowi lub szkoleniu dotyczącemu korzystania z urządzenia w sposób bezpieczny i rozumieją zagrożenia z nim związane. Dzieciom nie wolno bawić się tym urządzeniem.
2. Nie korzystaj z urządzenia w bardzo gorących, zimnych lub wilgotnych pomieszczeniach (poniżej 0°C/32°F, powyżej 40°C/104°F, powyżej 65% wilgotności). Urządzenie może być użyte do czyszczenia zewnętrznych szyb, jeśli jest prawidłowo przymocowane do po-  
destu bezpieczeństwa, nie wieje silny wiatr, ani nie pada deszcz lub śnieg.
3. Nie pozostawiaj Urządzenia bez nadzoru podczas pracy.
4. TYLKO do użytku domowego. Nie należy korzystać z urządzenia w środowisku zewnętrznym, komercyjnym ani przemysłowym.
5. Nie używaj Urządzenia na popękanych szybach, szybach z przymocowanymi plakatami lub odstającymi punktami.
6. Urządzenie należy wykorzystywać wyłącznie w sposób opisany w niniejszej instrukcji. Należy używać tylko akcesoriów zalecanych lub sprzedawanych przez producenta. Korzystaj wyłącznie z ładowalnej baterii i zasilacza dostarczonego w zestawie.
7. Należy upewnić się, że napięcie zasilania odpowiada napięciu zasilania oznaczonemu na zasilaczu.
8. Nie używaj urządzenia na oknie ościeżnicowym z ramką mniejszą niż 5 mm (0,2 cala).
9. Nie używaj urządzenia na mokrych lub tłustych oknach.

## Ważne wskazówki dotyczące bezpieczeństwa

---

10. Przechowuj urządzenie z dala od ciepła i materiałów łatwopalnych.
11. Nie korzystaj z urządzenia jeśli nie przykleja się mocno do szkła lub ma widoczne oznaki uszkodzenia.
12. Aby zmniejszyć ryzyko porażenia prądem elektrycznym, nie wolno wkładać urządzenia do wody lub jakiegokolwiek innej cieczy. Nie umieszczaj ani nie przechowuj urządzenia w miejscu, w którym mogłoby spaść lub zostać wciągnięte do wanny lub umywalki.
13. Nie wolno dotykać wtyczki lub urządzenia mokrymi rękami.
14. Nie ładuj urządzenia w bardzo wysokich lub w bardzo niskich temperaturach. Może to mieć wpływ na trwałość baterii.
15. Podczas ładowania urządzenia nie umieszczaj go na innych urządzeniach elektrycznych i trzymaj z dala od ognia i płynów.
16. Uważaj, aby nie uszkodzić przewodu zasilającego. Nie należy ciągnąć ani nieść urządzenia za przewód zasilający, używać przewodu zasilającego jako uchwytu, ani nakładać na niego obciążeń. Przewód zasilający należy trzymać z dala od gorących powierzchni.
17. Nie należy korzystać z urządzenia z uszkodzonym przewodem zasilającym lub gniazdem. Nie używaj urządzenia, jeśli nie działa prawidłowo, zostało upuszczone, uszkodzone lub weszło w kontakt z wodą. Muszą zostać naprawione przez producenta lub jego przedstawiciela w celu uniknięcia zagrożenia.
18. Jeśli przewód zasilający jest uszkodzony, musi zostać on wymieniony przez producenta lub jego przedstawiciela, aby uniknąć niebezpieczeństwa.
19. Przed czyszczeniem lub konserwacją urządzenia należy wyjąć wtyczkę z gniazdka.
20. Nie odłączaj zasilacza, ciągnąc za przewód zasilający.
21. Wymiana akumulatora musi zostać przeprowadzona przez producenta lub jego przedstawiciela w celu uniknięcia zagrożenia.
22. Akumulator należy wyjąć i wyrzucić zgodnie z lokalnymi przepisami przed utylizacją urządzenia.

## Ważne wskazówki dotyczące bezpieczeństwa

23. Urządzenie należy odłączyć od gniazdka przed wyjęciem akumulatora z urządzenia do utylizacji.
  24. Należy zutylizować zużyte akumulatory zgodnie z lokalnymi przepisami.
  25. Nie należy palić urządzenia, nawet jeśli jest poważnie uszkodzone. Akumulator poddany działaniu ognia może wybuchnąć.
  26. Urządzenie musi być użytkowane zgodnie z instrukcjami podanymi w niniejszej instrukcji obsługi. Producent nie ponosi odpowiedzialności za szkody lub uszkodzenie ciała spowodowane niewłaściwym użyciem.
  27. Trzymaj urządzenie w miejscu niedostępnym dla dzieci, gdy jest pod napięciem lub stygnie
  28. **OSTRZEŻENIE:** Do ładowania akumulatora należy używać tylko odłączanej jednostki zasilającej OH-1048A2701700U1-U dostarczonej z Urządzeniem.
  29. Nie należy ponownie ładować baterii nieładownych.
  30. Baterie ładowalne należy wyjmować z urządzenia przed przystąpieniem do ładowania.
  31. Nie należy mieszać różnych rodzajów baterii lub baterii nowych i zużytych.
  32. Baterie należy wkładać zgodnie z oznaczeniami +/-.
  33. Wyczerpane baterie należy wyjąć z urządzenia i bezpiecznie zutylizować.
  34. Jeśli urządzenie ma być nieużytkowane przez dłuższy czas, należy wyjąć baterie.
  35. Zaciski zasilania nie powinny być zwarte.
- Żeby spełnić wymogi związane z poddaniem działaniu fal radiowych, podczas pracy urządzenia należy zachować odległość 20 cm między urządzeniem a osobami znajdującymi się w pobliżu.
- Żeby zapewnić zgodność z tymi wymogami, przebywanie w mniejszej odległości nie jest zalecane. Antena użyta w tym nadajniku nie powinna być umieszczona w pobliżu innych anten lub nadajników.

## Ważne wskazówki dotyczące bezpieczeństwa

### Dla krajów UE

Informacje o deklaracji zgodności UE można znaleźć na stronie internetowej: <https://www.ecovacs.com/global/compliance>



### Prawidłowa utylizacja tego produktu

Oznaczenie to wskazuje, że nie należy wyrzucać tego produktu do innych odpadów domowych w całej UE. Aby zapobiec zagrożeniom dla środowiska naturalnego lub zdrowia ludzi poprzez niekontrolowane usunięcie odpadów, należy poddać je recyklingowi w celu promowania zrównoważonego ponownego wykorzystania zasobów materialnych. Aby poddać recyklingowi używane urządzenie, skorzystaj z systemów zwrotu i odbioru lub skontaktuj się ze sprzedawcą, u którego zakupiono produkt. On podda produkt bezpiecznemu recyklingowi.

	Klasa II
	Transformator izolujący odporny na zwarcia
	Zasilacz przełączający
	Tylko do użytku w pomieszczeniach.
	Prąd stały
	Prąd zmienny

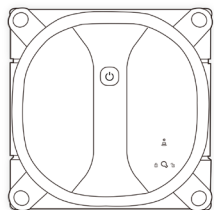
# Spis treści

---

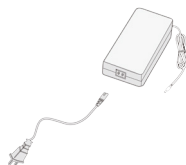
1. Zawartość opakowania .....	8
2. Obsługa robota WINBOT.....	11
3. Konserwacja.....	18
4. Wskaźnik stanu robota .....	22
5. Rozwiązywanie problemów.....	23
6. Dane techniczne.....	26

# 1. Zawartość opakowania i specyfikacje

## 1. Zawartość opakowania / 1.1 Zawartość opakowania



Robot WINBOT



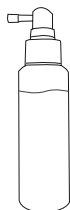
Zasilacz



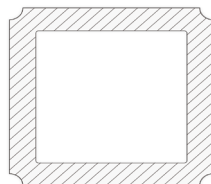
Podstawa bezpieczeństwa  
z zainstalowanymi  
bateriami



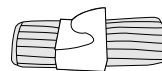
Pilot z bateriami



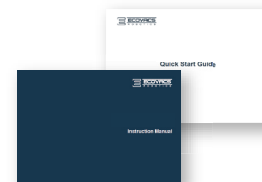
Zestaw czyszczący  
WINBOT



Wkłady czyszczące



Ściereczka do końcowego  
przecierania



Instrukcja obsługi +  
skrótowy opis obsługi

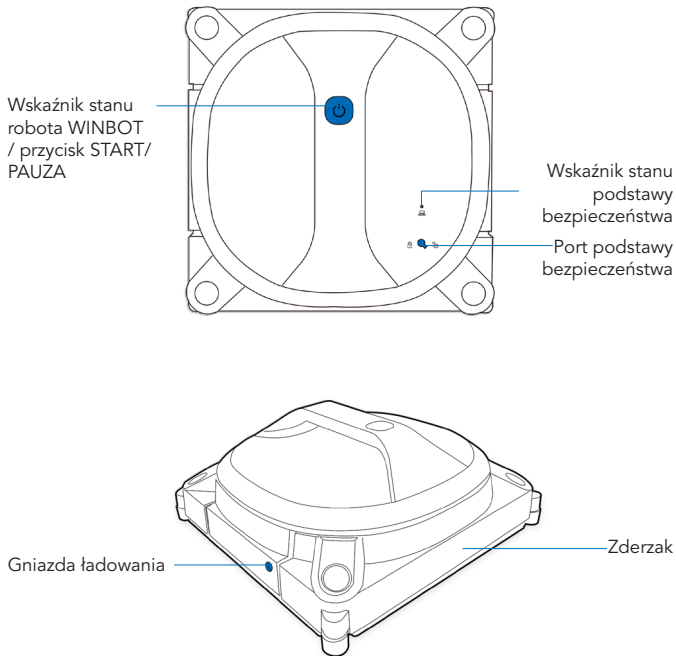
**Uwaga:** Rysunki i ilustracje służą wyłącznie jako przykłady i mogą różnić się od rzeczywistego wyglądu produktu. Wygląd produktu i dane techniczne mogą ulec zmianie bez dodatkowych powiadomień.



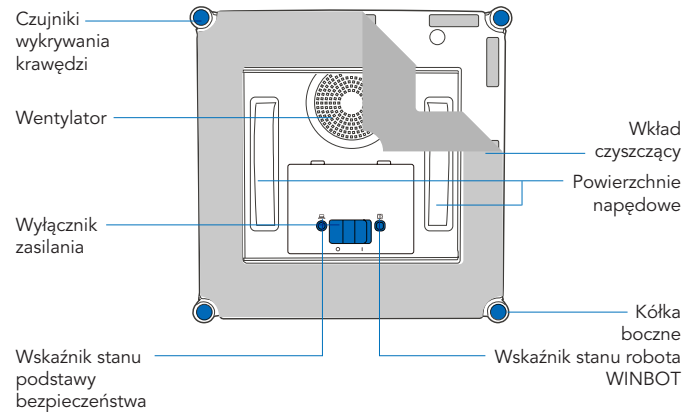
# 1. Zawartość opakowania i specyfikacje

## 1. Zawartość opakowania / 1.2 Rysunek produktu

Przód

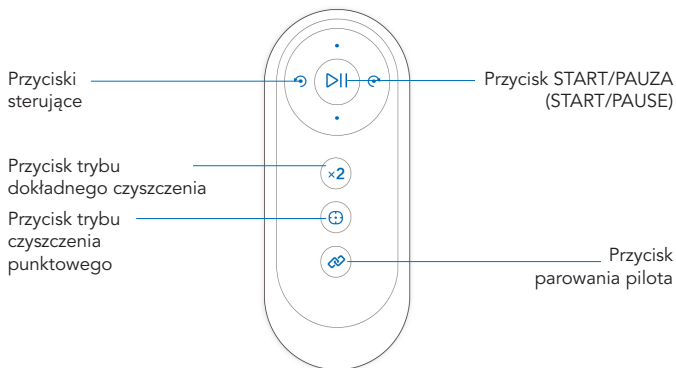


Tył



# 1. Zawartość opakowania i specyfikacje

## Pilot



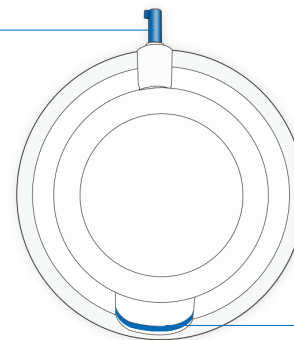
\* Dostarczony w zestawie pilot jest już sparowany z robotem WINBOT.

**Uwaga:** Aby wymienić baterie pilota, należy: zsunąć osłonę pojemnika na baterie znajdującą się z tyłu pilota, wyjąć zużyte baterie, włożyć nowe baterie zgodnie z oznaczeniami +/-, nasunąć osłonę baterii, aż do usłyszenia kliknięcia.

## Podstawa bezpieczeństwa

### Przód

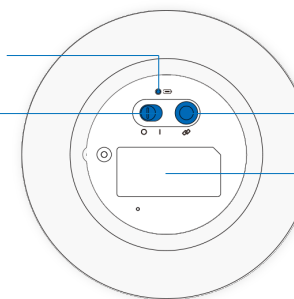
Złącze podstawy bezpieczeństwa



### Tył

Wskaźnika poziomu naładowania baterii

Wyłącznik zasilania



Przycisk parowania podstawy bezpieczeństwa

(W ciągu 60 sekund po włączeniu zasilania robota WINBOT, naciśnij i przytrzymaj jednocześnie przycisk START/PAUZA na robocie WINBOT oraz przycisk parowania podstawy bezpieczeństwa. Parowanie zostanie zakończone, jeśli przycisk START/PAUZA na robocie WINBOT pulsuje na ZIEŁONO i CZERWONO.)

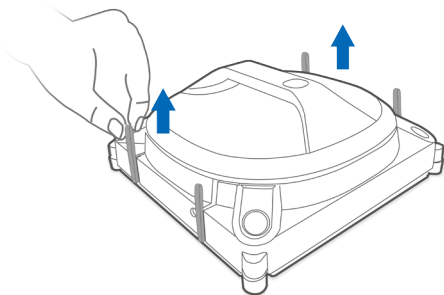
\* Dostarczona w zestawie podstawa bezpieczeństwa jest już sparowana z robotem WINBOT.

## 2. Obsługa robota WINBOT

### 2. Obsługa robota WINBOT / 2.1 Przed pierwszym użyciem

#### 1 Usunięcie folii ochronnej

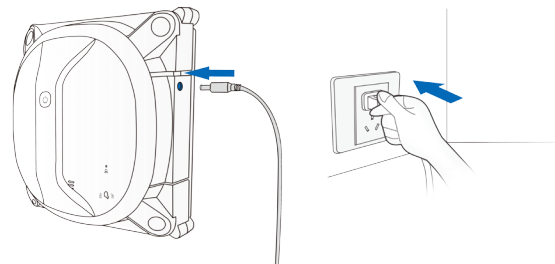
Przed pierwszym użyciem zdejmij folię ochronną.



\* Robota WINBOT należy używać wyłącznie na gładkiej, twardej powierzchni z ramą o grubości ponad niż 3 mm.

#### 2 Ładowanie

Podłącz zasilacz do gniazda ładowania robota WINBOT, a następnie podłącz do źródła zasilania.



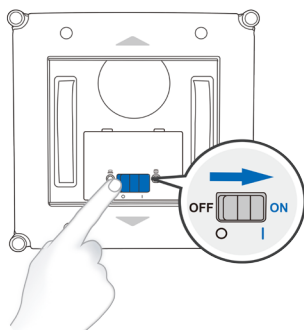
\* Przed pierwszym użyciem należy w pełni naładować robota WINBOT przez ok. **2,5** godziny.

## 2. Obsługa robota WINBOT

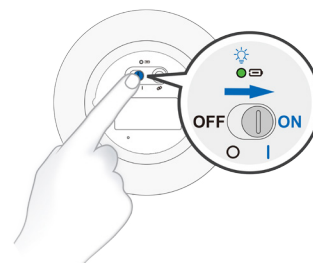
### 2. Obsługa robota WINBOT / 2.2 Przed pierwszym użyciem

#### 1 Włączenie zasilania robota WINBOT

Ustaw wyłącznik zasilania znajdujący się na spodzie robota WINBOT w pozycji „I”. („I” = ON (wł.), „O” = OFF (wył.))



#### 2 Włączenie zasilania podstawy bezpieczeństwa

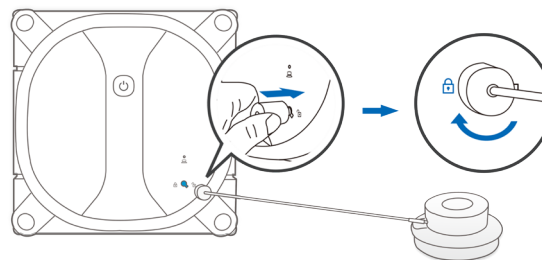


#### 3 Podłączenie podstawy bezpieczeństwa

Podczas korzystania z robota WINBOT podstawa bezpieczeństwa **MUSI** zostać użyta do umocowania robota WINBOT, aby zapewnić bezpieczeństwo.

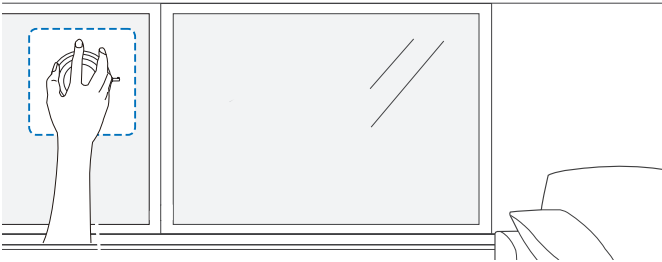
Wsuń złącze podstawy bezpieczeństwa do portu podstawy bezpieczeństwa na robocie WINBOT, naciśnij i obracaj w prawo, dopóki nie zablokuje się na swoim miejscu.

\* Podstawa bezpieczeństwa jest dostarczana z zainstalowanymi bateriami.



## 2. Obsługa robota WINBOT

### 4 Przytwierdzenie podstawy bezpieczeństwa

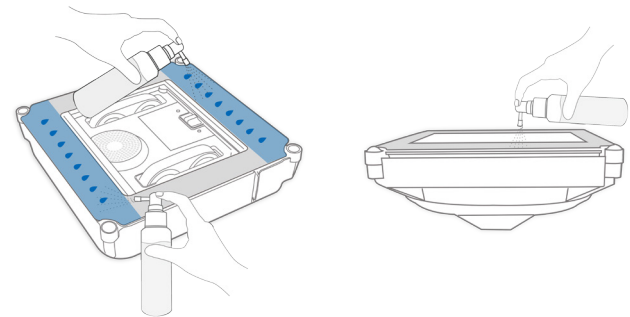


\* Przed rozpoczęciem czyszczenia dociśnij podstawę bezpieczeństwa, aby przylegała do powierzchni okna. W przypadku tylko jednego okna należy przytwierdzić podstawę bezpieczeństwa w narożniku, aby zwiększyć wydajność czyszczenia. Po przytwierdzeniu podstawy bezpieczeństwa należy przetrzeć ją ściereczką do końcowego przecierania, aby zapewnić dobre ssanie.

\* Ze względów bezpieczeństwa podstawę bezpieczeństwa należy przytwierdzić do wewnętrznej szyby okna.

### 5 Spryskiwanie środkiem czyszczącym

Równomiernie spryskaj środkiem czyszczącym dwie najszersze krawędzie wkładu czyszczącego. Spryskaj każdą krawędź około ośmiu razy. Wykorzystaj ściereczkę do końcowego przecierania do oczyszczenia wkładu czyszczącego, wentylatora, powierzchni napędowych i czujników wykrywania krawędzi. W ten sposób można zapobiec zsuwaniu się robota podczas pracy.



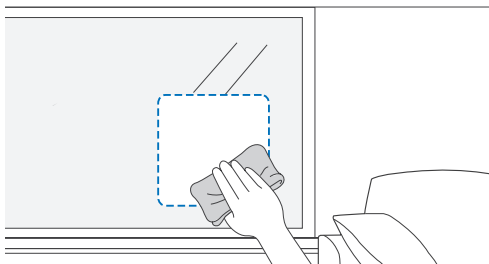
\* Podczas rozpryskiwania środka czyszczącego należy trzymać dyszę rozpylającą w odległości ok. 1–2 cm od wkładu czyszczącego.

\* Zalecane jest używanie robota WINBOT z wykorzystaniem środków czyszczących WINBOT firmy ECOVACS. Zastosowanie bieżącej wody lub innych środków czyszczących może niekorzystnie wpływać na wydajność czyszczenia. Stosowanie innych środków czyszczących może potencjalnie doprowadzić do unieważnienia gwarancji.

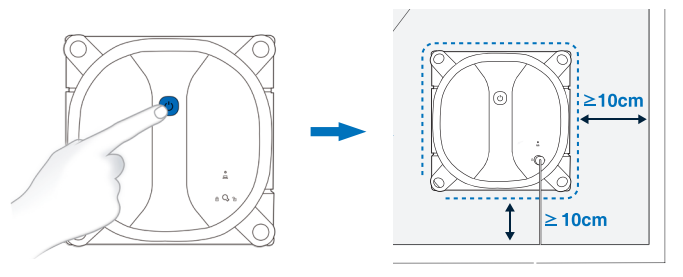
## 2. Obsługa robota WINBOT

### 6 Rozpoczęcie czyszczenia

Jeśli szklana powierzchnia jest mocno zanieczyszczona, wykorzystaj ściereczkę do końcowego przecierania w celu oczyszczenia miejsca na szkle, do którego zostanie przytwierdzona podstawa bezpieczeństwa.



Pamiętaj, aby o ustawieniu wyłącznika zasilania znajdującego się na spodzie urządzenia w pozycji „I”. („I” = ON (wł.), „O” = OFF (wył.)) Naciśnij przycisk (⏻), aby uruchomić wentylator. Po prawidłowym przytwierdzeniu podstawy bezpieczeństwa robot WINBOT automatycznie rozpocznie czyszczenie.



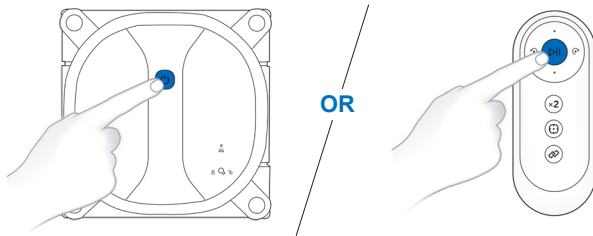
\* W przypadku czyszczenia szklanej powierzchni bez ramy należy przytwierdzić podstawę bezpieczeństwa w odległości większej niż 10 cm od krawędzi.

\* Po uruchomieniu robota WINBOT należy trzymać wentylator z dala od włosów i innych zanieczyszczeń.

## 2. Obsługa robota WINBOT

### 7 Zatrzymaj robota.

Podczas czyszczenia pracę robota WINBOT można wstrzymać naciskając przycisk (⏏) na robocie WINBOT lub przycisk (⏏) na pilocie.

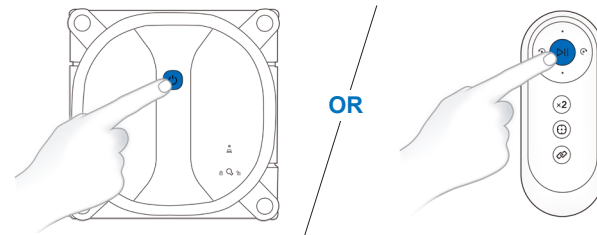


### 8 Tryby czyszczenia

Robot WINBOT oferuje trzy tryby czyszczenia: tryb AUTO, tryb dokładnego czyszczenia i tryb czyszczenia punktowego. Możesz wybrać odpowiedni tryb czyszczenia.

#### a. Tryb AUTO

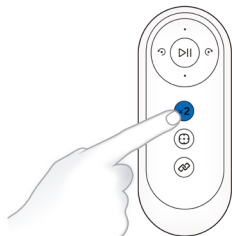
Najczęściej używany tryb czyszczenia. Robot WINBOT czyści w sposób powtarzalny (wykorzystuje trasę tam i z powrotem). Tryb AUTO można uruchomić naciskając przycisk (⏏) na robocie WINBOT lub przycisk (▶||) na pilocie.



## 2. Obsługa robota WINBOT

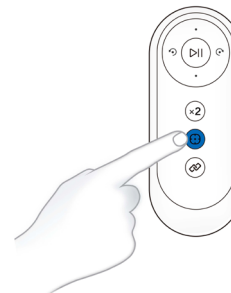
### b. Tryb dokładnego czyszczenia

Naciśnij przycisk (x2) na pilocie. Ten tryb można wykorzystać w celu zapewnienia większej wydajności czyszczenia, ponieważ pracujący robot WINBOT powtarza cykl czyszczenia.



### c. Tryb czyszczenia punktowego

Ten tryb można wykorzystać do czyszczenia obszarów wyjątkowo mocno zabrudzonych lub zakurzonych. Naciśnij przycisk (x3) na pilocie, aby uruchomić tryb czyszczenia punktowego.





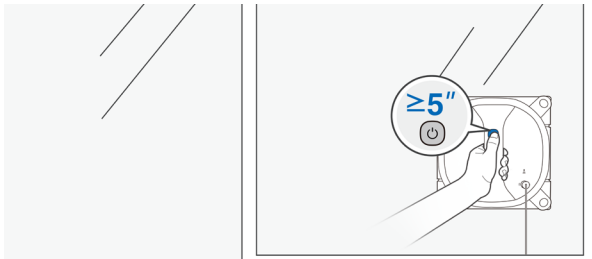
## 2. Obsługa robota WINBOT

### 2. Obsługa robota WINBOT / 2.3 Zatrzymanie czyszczenia

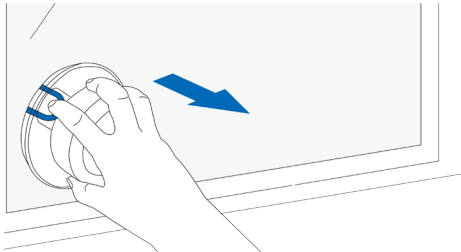
**Zatrzymanie czyszczenia:** Po zakończeniu cyklu czyszczenia robot WINBOT powróci do miejsca początkowego i wyemituje komunikat „Cleaning complete” (czyszczenie zakończone).

#### 1 Zdjęcie robota WINBOT

Po wstrzymaniu pracy robota WINBOT, chwyć uchwyt, naciśnij i przytrzymaj przycisk  przez około pięć sekund, dopóki wentylator nie zatrzyma się. Zdejmij robot WINBOT z okna.

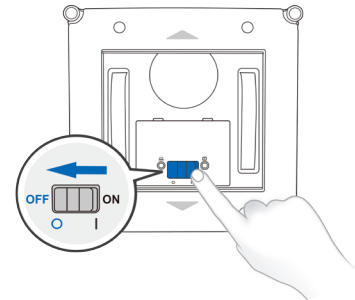


#### 3 Zdjęcie podstawy bezpieczeństwa

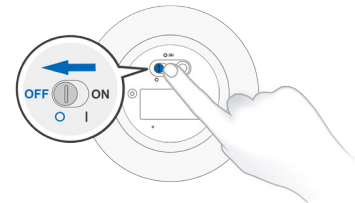


#### 2 Wyłączenie zasilania robota WINBOT

Ustaw wyłącznik zasilania znajdujący się na spodzie robota WINBOT w pozycji „O”. („I” = ON (wł.), „O” = OFF (wył.))



#### 4 Wyłączenie zasilania podstawy bezpieczeństwa



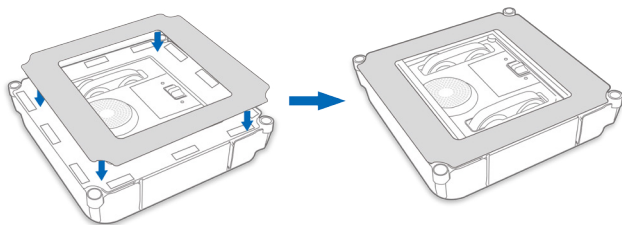
## 3. Konserwacja

### 3. Konserwacja

#### Wkład czyszczący

##### a. Wymień wkład czyszczący

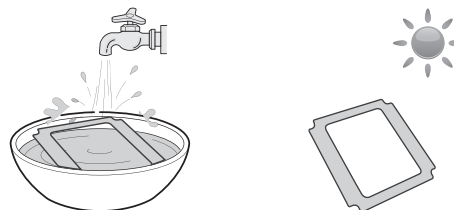
Zatrzymaj pracę robota. Usuń zabrudzony wkład czyszczący i włóż nowy w prawidłowym położeniu.



\* Ciemna strona wkładu czyszczącego powinna być skierowana na zewnątrz. Upewnij się, że strona oznaczona symbolem ▲ jest umocowana do podkładki wkładu czyszczącego robota WINBOT oznaczonej tym samym symbolem ▲.

##### b. Oczyść wkład czyszczący

Wyjmij wkład czyszczący z robota WINBOT. Namocz wkład czyszczący w letniej wodzie przez około dwie minuty i przetrzyj miękką szczoteczką wzdłuż rowków wkładu czyszczącego, aby usunąć zabrudzenia. Złóż wkład czyszczący i ściśnij delikatnie, aby usunąć nadmiar wody. Następnie połóż płasko, aby osuszyć.



\* Nie wolno ścisnąć wkładu stosując nadmierną siłę ani wieszać w celu osuszenia, ponieważ mogłoby to doprowadzić do odkształcenia i niekorzystnie wpłynąć na zdolność pochłaniania zanieczyszczeń.

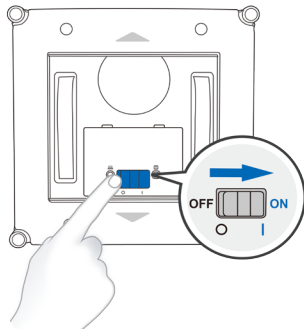
\* NIE wolno stosować wilgotnego wkładu czyszczącego w robocie WINBOT. W ten sposób można zapobiec zsuwaniu się robota podczas pracy.

\* Jeśli wkład czyszczący zostanie zdarty lub nie jest już dokładnie dopasowany do zapięcia, należy wymienić go na nowy, aby uzyskać optymalną wydajność czyszczenia.

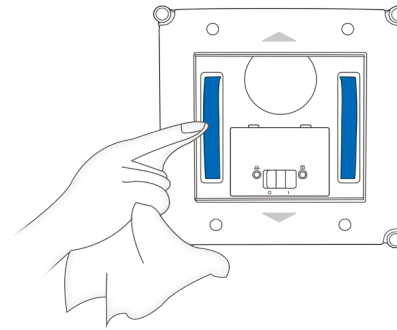
## 3. Konserwacja

### Czyszczenie powierzchni napędowych

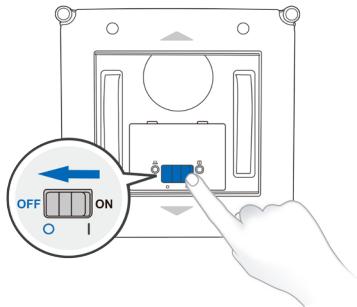
Przed przystąpieniem do czyszczenia upewnij się, że wyłącznik zasilania został ustawiony w pozycji „I”, a wentylator jest wyłączony.



Sprawdź powierzchnie napędowe za pomocą przycisków sterujących na pilocie. Zatrzymaj powierzchnie napędowe, jeśli zauważysz na nich zabrudzenia, i oczyść je za pomocą ściereczki do końcowego przecierania.



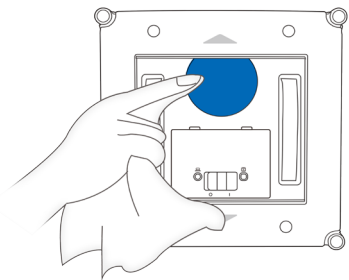
Po oczyszczeniu powierzchni napędowych zamocuj wkład czyszczący i rozpocznij czyszczenie okna lub ustaw wyłącznik zasilania na robocie WINBOT w pozycji „O”, aby wyłączyć zasilanie robota WINBOT.



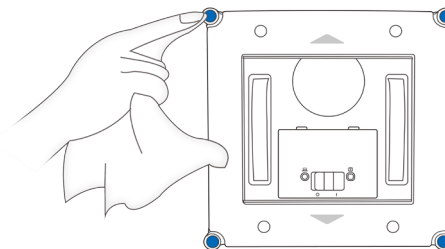
## 3. Konserwacja

### Inne części

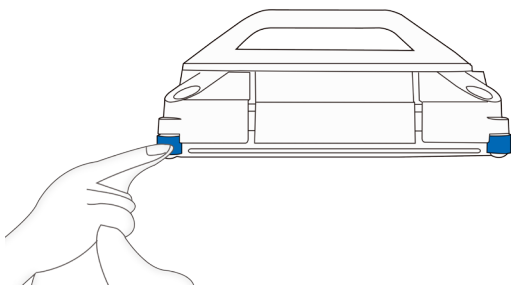
**Wentylator** Wyczyścić wentylator za pomocą ściereczki do końcowego przecierania, aby utrzymać maksymalną wydajność ssania.



**Czujniki wykrywania krawędzi:** Wyczyścić czujniki za pomocą ściereczki do końcowego przecierania.



**Kółka boczne** Wyczyścić kółka boczne za pomocą ściereczki do końcowego przecierania, aby zapewnić czułość.



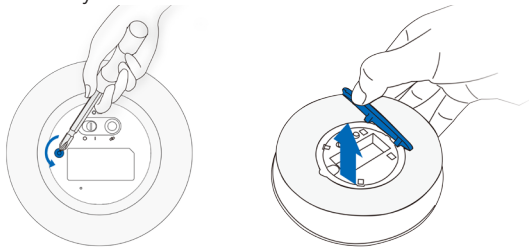
\* Po wyemitowaniu przez robota WINBOT komunikatu o niskim poziomie naładowania baterii należy w pełni naładować robota WINBOT, aby przedłużyć trwałość baterii przed użyciem lub przechowaniem robota.

\* Jeśli robot WINBOT nie będzie używany przez dłuższy czas, należy w pełni naładować robota WINBOT i wyłączyć go w celu przechowania. Należy ładować co sześć miesięcy, aby zapobiec potencjalnemu uszkodzeniu baterii.

### Podstawa bezpieczeństwa

#### a. Instalacja baterii

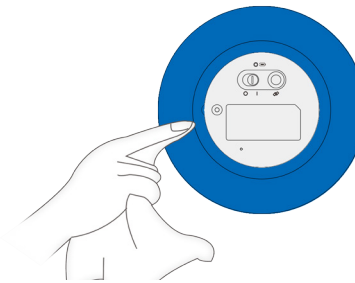
Odkręć osłonę pojemnika na baterie znajdującą się na spodzie podstawy bezpieczeństwa, otwórz pojemnik na baterie, zainstaluj dwie baterie zgodnie z oznaczeniami +/- i zamknij pojemnik na baterie przed dokręceniem śruby.



\* Jeśli robot WINBOT nie będzie używany przez dłuższy czas, należy wyjąć baterie z podstawy bezpieczeństwa. W przypadku wycieku baterii należy wyjąć obie baterie i wyczyścić pojemnik na baterie.

#### b. Czyszczenie podstawy bezpieczeństwa

Wyczyść spód podstawy bezpieczeństwa za pomocą ściereczki do końcowego przecierania.



## 4. Wskaźnik stanu robota

Robot WINBOT	Wskaźnik stanu robota WINBOT / przycisk START/PAUZA	Pulsuje na NIEBIESKO	Podczas ładowania robota WINBOT wskaźnik pulsuje na NIEBIESKO i wyłączy się po pełnym naładowaniu.
		NIEBIESKI wskaźnik wyłączył się	To normalne. Robot WINBOT automatycznie przełącza się do trybu uśpienia chwilę po wstrzymaniu pracy. Naciśnij przycisk START/PAUZA, aby wybudzić robota WINBOT.
		Świeci na NIEBIESKO	1. To normalne, jeśli robot WINBOT pracuje lub działanie robota zostanie wstrzymane. 2. Podstawa bezpieczeństwa jest w stanie przygotowania.
		Pulsuje na CZERWONO:	Rozwiązania problemów można znaleźć w sekcji „Rozwiązywanie problemów”.
		Świeci na CZERWONO	Poziom naładowania baterii robota WINBOT jest niski i wymaga naładowania.
Wskaźnik stanu podstawy bezpieczeństwa	Wskaźnika poziomu naładowania baterii	Świeci na ZIEŁONO	Podstawa bezpieczeństwa działa normalnie, a robot WINBOT może rozpocząć pracę.
		Pulsuje na CZERWONO:	Podstawa bezpieczeństwa nie jest przygotowana do przyłożenia do szyby: 1. Sygnał podstawy bezpieczeństwa nie jest wykrywany. 2. Złącze podstawy bezpieczeństwa nie zostało podłączone do robota WINBOT. 3. Podstawa bezpieczeństwa nie została sparowana z robotem WINBOT. 4. Podstawa bezpieczeństwa nie została przytwierdzona do szyby w sposób mocny i bezpieczny.
		Świeci na CZERWONO	Poziom naładowania baterii podstawy bezpieczeństwa jest niski i wymagają wymiany.
Podstawa bezpieczeństwa	Wskaźnika poziomu naładowania baterii	Świeci na ZIEŁONO	To normalne. Poziom naładowania baterii podstawy bezpieczeństwa jest odpowiedni.
		Świeci na CZERWONO	Poziom naładowania baterii podstawy bezpieczeństwa jest niski. Wymień baterię zgodnie z opisem w sekcji 3. „Konserwacja”.

Robot WINBOT emituje komunikat głosowy po włączeniu zasilania, zakończeniu cyklu czyszczenia lub wystąpieniu problemu.

## 5. Problemy

Lp.	Usterka	Możliwe powody	Rozwiązania
1	Jeśli podstawa bezpieczeństwa jest zasilana, robot WINBOT wyemituje komunikat „Please turn on Safety Pod” (włącz zasilanie podstawy bezpieczeństwa).	Podstawa bezpieczeństwa znajduje się w trybie uśpienia.	Ponownie włącz zasilanie podstawy bezpieczeństwa, aby wybudzić.
2	Po włączeniu zasilania podstawy bezpieczeństwa wskaźnik poziomu naładowania baterii nie reaguje.	Poziom naładowania baterii podstawy bezpieczeństwa jest niski.	Wymień baterię zgodnie z opisem w sekcji 3. „Konserwacja”. Jeśli problemu nie można rozwiązać, skontaktuj się z centrum obsługi klienta.
3	Jeśli robot WINBOT pracuje lub działanie zostanie wstrzymane, wskaźnik stanu podstawy bezpieczeństwa na robocie WINBOT zacznie pulsować na CZERWONO, a robot WINBOT wyemituje komunikat „Insufficient suction power” (niewystarczająca siła ssania).	Podstawa bezpieczeństwa utraciła możliwość ssania.	Zdejmij podstawę bezpieczeństwa z okna, wyczyść ją za pomocą czystej ściereczki i ponownie przytwierdź do okna, dopóki wskaźnik stanu podstawy bezpieczeństwa na robocie WINBOT nie zaświeci się na ZIELONO.
4	Jeśli robot WINBOT pracuje lub działanie zostanie wstrzymane, wskaźnik stanu podstawy bezpieczeństwa na robocie WINBOT zacznie pulsować na CZERWONO, a robot WINBOT wyemituje komunikat „Safety Pod signal error” (błąd sygnału podstawy bezpieczeństwa).	Podstawa bezpieczeństwa nie została sparowana z robotem WINBOT lub wystąpił błąd parowania.	W ciągu 60 sekund po włączeniu zasilania robota WINBOT, naciśnij i przytrzymaj jednocześnie przycisk START/PAUZA na robocie WINBOT oraz przycisk parowania podstawy bezpieczeństwa, dopóki wskaźnik stanu podstawy bezpieczeństwa na robocie WINBOT nie zacznie pulsować na ZIELONO i CZERWONO, informując o pomyślnym zakończeniu parowania.
5	Jeśli robot WINBOT pracuje lub działanie zostanie wstrzymane, wskaźnik stanu podstawy bezpieczeństwa na robocie WINBOT zacznie pulsować na CZERWONO, a robot WINBOT wyemituje komunikat „Safety Pod not plugged in correctly” (nieprawidłowo podłączona podstawa bezpieczeństwa).	Złącze podstawy bezpieczeństwa zostało nieprawidłowo podłączone do portu podstawy bezpieczeństwa na robocie WINBOT.	Wsuń złącze podstawy bezpieczeństwa do portu podstawy bezpieczeństwa na robocie WINBOT, naciśnij i obracaj w prawo, dopóki nie zablokuje się na swoim miejscu.
6	Pilot nie działa.	Pilot nie został sparowany z robotem WINBOT lub parowanie zostało unieważnione.	Wyłącz zasilanie robota, a następnie uruchom ponownie robota. W ciągu 60 sekund naciśnij i przytrzymaj jednocześnie przycisk (⏻) na robocie WINBOT oraz przycisk (▶) na pilocie, dopóki wskaźnik nie zacznie pulsować na ZIELONO i CZERWONO, informując o zakończeniu parowania.

## 5. Problemy

Lp.	Usterka	Możliwe powody	Rozwiązania
7	Robot WINBOT zsuwa się z miejsca lub porusza nieregularną trasą oraz emituje komunikat „I'm slipping” (zsuwam się).	Na oknie jest zbyt wiele zabrudzeń i zanieczyszczeń.	<p>A. Sprawdź, czy wkład czyszczący nie jest zabrudzony lub zbyt wilgotny. Jeśli jest, wymień go na czysty. Równomiernie spryskaj środkiem czyszczącym dwie najszerze krawędzie wkładu czyszczącego. Spryskaj każdą krawędź około ośmiu razy i uruchom ponownie robota WINBOT.</p> <p>B. Wyczyść powierzchnie napędowe zgodnie z opisem w sekcji 3. „Konserwacja”.</p> <p>C. Jeśli problemu nie można rozwiązać, użyj przycisków sterujących na pilocie do oczyszczenia szklanej powierzchni.</p> <p>* Robot WINBOT jest przeznaczony do utrzymania w czystości zwykłych okien w pomieszczeniach mieszkalnych. Urządzenie NIE jest przeznaczone do zastąpienia przemysłowych środków czyszczących ani do pierwszego czyszczenia bardzo mocno zabrudzonych powierzchni.</p>
		Na wkładzie czyszczącym jest zbyt wiele zabrudzeń i zanieczyszczeń.	
		Wkład czyszczący jest zbyt wilgotny.	
		Powierzchnie napędowe zostały zabrudzone.	
		Powierzchnie napędowe zostały zdarte.	Sprawdź, czy powierzchnie napędowe nie są zużyte, zarysowane lub pęknięte. Jeśli tak, skontaktuj się z centrum obsługi klienta.
8	Robot WINBOT nie porusza się i emituje komunikat „Insufficient suction power” (niewystarczająca siła ssania).	Wkład czyszczący został nieprawidłowo zamocowany.	Wyjmij wkład czyszczący i umieść we właściwym położeniu.
		Na szkle znajduje się szczelina.	Przytrzymaj linkę zabezpieczającą i użyj przycisków sterujących na pilocie, aby umożliwić robotowi WINBOT ominięcie szczeliny i barier.
		Podkładka wkładu czyszczącego została zablokowana z powodu szczeliny lub barier.	
9	Robot WINBOT prawie się nie porusza lub porusza w kółko oraz emituje komunikat „The driving tread is stuck” (powierzchnia napędowa została zablokowana).	Powierzchnia napędowa została zablokowana.	Sprawdź, czy na powierzchniach napędowych nie nagromadził się kurz lub zanieczyszczenia. Jeśli tak, wyczyść powierzchnie napędowe zgodnie z opisem w sekcji 3. „Konserwacja”. Uruchom ponownie robota WINBOT. Jeśli problemu nie można rozwiązać, skontaktuj się z centrum obsługi klienta.



## 5. Problemy

Lp.	Usterka	Możliwe powody	Rozwiązania
10	Robot WINBOT nie porusza się lub porusza się nieregularną trasą oraz emituje komunikat „The bumper is stuck” (zderzak został zablokowany).	Zderzak został zablokowany. Zderzak został uszkodzony.	Jeśli zderzak zostanie zablokowany, delikatnie go stuknij i sprawdź, czy powrócił do normalnego działania. Jeśli tak, ponownie uruchom robota WINBOT. Jeśli problemu nie można rozwiązać, skontaktuj się z centrum obsługi klienta.
11	Robot WINBOT nie porusza się lub porusza się nieregularną trasą oraz emituje komunikat „Hardware error” (błąd sprzętowy).	Błąd sygnału czujników wykrywania krawędzi. Usterka wentylatora.	A. Sprawdź, czy czujniki wykrywania krawędzi nie są zasłonięte przez wkład czyszczący. B. Sprawdź, czy czujniki wykrywania krawędzi nie zostały zanieczyszczone. Jeśli tak, wyczyść czujniki wykrywania krawędzi. C. Sprawdź, czy czujniki wykrywania krawędzi nie zostały uszkodzone. Jeśli tak, skontaktuj się z centrum obsługi klienta. Sprawdź, czy wentylator nie został zanieczyszczony. Jeśli tak, wyczyść wentylator zgodnie z opisem w sekcji 3. „Konserwacja”. Jeśli problemu nie można rozwiązać, skontaktuj się z centrum obsługi klienta.
12	Robot WINBOT nie porusza się po przyłożeniu do szyby i emituje komunikat „Please put me in the middle of the window” (umieść mnie na środku okna).	Robot WINBOT znajduje się zbyt blisko krawędzi szyby lub przeszkód (klamki okienne).	Użyj przycisków sterujących na pilocie, aby skierować robota WINBOT do miejsca oddalonego co najmniej o 10 cm od narożników okna i przeszkód. Uruchom ponownie robota WINBOT. Możesz także zdjąć robota WINBOT z okna i przyłożyć go w miejscu oddalonym co najmniej o 10 cm od narożników okna i przeszkód. Uruchom ponownie robota WINBOT.
13	Robot został zablokowany i emituje komunikat „I'm stuck” (jestem zablokowany). Naciśnij przyciski sterujące na pilocie: powierzchnie napędowe mogą się poruszać, ale robot WINBOT prawie się nie porusza.	WINBOT został zablokowany przez przeszkodę.	Upewnij się, że podstawa bezpieczeństwa została przytwierdzona do szyby w sposób mocny, a linka zabezpieczająca jest przymocowana i zablokowana. Przytrzymaj linkę zabezpieczającą i użyj przycisków sterujących na pilocie, aby odsunąć robota WINBOT od miejsca, w którym został zablokowany. Jeśli problemu nie można rozwiązać, skontaktuj się z centrum obsługi klienta.

## 6. Dane techniczne

<b>Model</b>	<b>WA50</b>		
Znamionowe parametry wejścia	27 V $\equiv$ , 1,7 A	Moc znamionowa	60 W
<b>Zasilacz</b>	<b>OH-1048A2701700U1-U</b>		
Wejście	100–240 V ~, 50/60 Hz, 1,5 A	Wyjście	27 V $\equiv$ , 1,7 A
Model pilota	RC1712		
Typ baterii do pilota	AAA	Napięcie nominalne	1,5 V $\equiv$
Model podstawy bezpieczeństwa	AA1408	Napięcie wejściowe podstawy bezpieczeństwa	3 V $\equiv$
Typ baterii do podstawy bezpieczeństwa	AAA	Napięcie nominalne	1,5 V $\equiv$
Pobór mocy w trybie wyłączenia/czuwania	Poniżej 0,50 W		
Pasma częstotliwości	2402–2483 GHz		

Moc wyjściowa modułu WI-FI jest mniejsza niż 100 mW.

**Uwaga:** Specyfikacje techniczne i projektowe mogą ulec zmianie ze względu na nieustanne ulepszanie produktu.



**Ecovacs Robotics Co., Ltd**

18 You Xiang Road, okręg Wuzhong, Suzhou, prowincja  
Jiangsu, Chińska Republika Ludowa

WA50-EU01-IM2019R00